

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE UBERLÂNDIA**  
**2ª Lista de Cálculo Numérico**

1ª) Dado o sistema linear

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 3 \\ x_1 - 3x_2 = -3 \end{cases}$$

verifique que o critério das linhas não é satisfeito. No entanto, o método de Jacobi (e também o de Gauss-Seidel) é convergente. Para demonstrar esta afirmação proceda como segue.

i) Faça o gráfico de cada uma das retas representadas nas equações acima e verifique que o ponto de interseção entre elas,  $(3/2, 3/2)$ , é a solução do sistema linear.

ii) Isole  $x_1$  na primeira equação e  $x_2$  na segunda equação e escreva o método de Jacobi.

iii) Considere  $x^{(0)} = (0, 0)$ . Mostre que  $x^{(2k)} = ([x_1]^{(2k)}, [x_2]^{(2k)})$  é tal que  $[x_2]^{(2k)} = [x_1]^{(2k)}$ , ou seja os pontos da seqüência que possuem índices pares estão sobre a reta  $y = x$ .

iv) Sabendo que  $x^{(1)} = (3, 1)$ , mostre que os pontos de índices ímpares estão sobre a reta  $y = 2 - (1/3)x$ .

Sugestão: Seja  $c = [x_1]^{(2k-4)} = [x_2]^{(2k-4)}$ , mostre que o coeficiente angular da reta é dado por

$$-1/3 = \{[x_2]^{(2k-1)} - [x_2]^{(2k-3)}\} / \{[x_1]^{(2k-1)} - [x_1]^{(2k-3)}\}.$$

Para isto, basta notar que

$$[x_1]^{(2k-1)} = 3 - [x_2]^{(2k-2)} = 2 - (1/3)[x_1]^{(2k-3)} \text{ e, portanto, } [x_1]^{(2k-1)} - [x_1]^{(2k-3)} = 2 - (4/3)[x_1]^{(2k-3)}.$$

Contas análogas são feitas para  $[x_2]^{(2k-1)}$ .

v) Faça iterações até que se obtenha erro relativo menor do que  $0.5 \times 10^{-1}$ .

vi) Coloque os pontos sobre as respectivas retas e perceba a convergência para  $(3/2, 3/2)$ .

2ª) Sejam  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ ;  $x^t = (x_1 \ x_2 \ x_3)$  e  $b^t = (9 \ 1 \ 3)$ . Troque a 1ª com a 3ª linha;

depois troque a 1ª com a terceira coluna.

i) Verifique o critério das linhas.

ii) Verifique o critério de Sassenfeld.

iii) Monte o esquema que certamente convergirá e faça uma iteração partindo de  $(x_1 \ x_2 \ x_3) = (8.8 \ -2.7 \ -1.8)$ .

iv) Calcule o erro relativo.

3ª) “Se o Critério das Linhas é satisfeito, então o Critério de Sassenfeld também é satisfeito”. Verifique este fato, considerando uma matriz,  $A$ ,  $2 \times 2$ . Lembre-se de que

$$L_i = \frac{1}{|a_{ii}|} \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ij}|, \quad 1 \leq i \leq n$$

$$\beta_i = \frac{1}{|a_{ii}|} \sum_{j=1}^{i-1} |a_{ij}| \beta_j + \frac{1}{|a_{ii}|} \sum_{j=i+1}^n |a_{ij}|, \quad 2 \leq i \leq n, \text{ e } \beta_1 = L_1.$$

4ª) Dado o sistema linear  $Ax = b$ , com

$$A = \begin{pmatrix} -1.0 & 0.5 & -0.1 & 0.1 \\ 0.2 & -0.6 & -0.2 & -0.1 \\ -0.1 & -0.2 & -1.5 & 0.2 \\ -0.1 & -0.3 & -0.2 & -1.0 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 0.2 \\ -2.6 \\ 1.0 \\ -2.5 \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

i) Verifique se o critério de Sassenfeld é satisfeito.

ii) Faça duas iterações com o método de Jacobi partindo de  $x^{(0)} = (0, 0, 0, 0)^T$ .

iii) Utilize  $x^{(2)}$ , calculado no item anterior, como valor inicial e faça uma iteração com o método de Gauss-Seidel. Calcule o erro relativo.

5ª) Seja  $A = (a_{ij})$  uma matriz de ordem  $n$ , onde  $a_{ii} = -2$ ;  $a_{i,i-1} = 1$ ;  $a_{i,i+1} = 1$  e os demais elementos são nulos. Por exemplo, para  $n = 4$ ,

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}, \text{ que é uma matriz tridiagonal.}$$

i) Mostre que o critério de Sassenfeld é satisfeito, qualquer que seja a ordem da matriz.

Sugestões: a) Calcule  $\beta_1$  e  $\beta_2$  e verifique que são menores do que 1; b) Suponha que  $\beta_{i-1} < 1$  e prove que  $\beta_i < 1$ .

ii) Considere  $n = 3$ ,  $b^t = (-1, 0, -0.5)$  e  $[x^{(0)}]^t = (0, 0, 0)$ . Qual dos métodos será mais adequado o de Jacobi ou o de Gauss-Seidel? Justifique. Faça duas iterações e calcule o erro relativo.

6ª) Um sistema linear é composto pela matriz dos coeficientes,  $A = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 4 & 0 & -3 \end{pmatrix}$  e

$$\text{pelo termo independente, } b = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

i) Faça o escalonamento da matriz  $A$  utilizando o pivoteamento parcial.

ii) Construa a matriz  $L$  e a matriz  $U$  referentes ao escalonamento do item anterior.

iii) Qual é a matriz que é decomposta na forma  $LU$ ?

iv) Ao resolvermos este sistema pelo processo de decomposição  $LU$  qual será o termo independente considerado?

**7ª)** Considere o sistema  $Ax = b$ , com  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0.1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $x^t = (x_1, x_2, x_3)$  e  $b^t = (3, 1.1, 0)$ .

i) Escalone a matriz  $A$  usando a técnica de pivoteamento parcial.

ii) Exiba os sistemas lineares inferior (matriz  $L$ ) e superior (matriz  $U$ ) resultantes dos processos de pivoteamento e escalonamento efetuados na matriz  $A$  (não os resolva!); não se esqueça dos termos independentes.

iii) A decomposição  $LU$  corresponde à qual matriz?

**8ª)** Dado o sistema  $Ax = B$ , com  $x^t = (x_1, x_2, x_3)$  e  $B^t = (7, 1, -4)$ , seja  $A^{(1)} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -3 \\ 0 & 2 & 11/4 \\ 0 & -4 & 13/4 \end{pmatrix}$  a matriz obtida após o pivoteamento parcial que trocou a primeira

linha com a terceira linha da matriz  $A$ . Os multiplicadores do primeiro passo são  $m_{21} = -1/4$  e  $m_{31} = 3/4$ .

i) Escalone a matriz  $A^{(1)}$  usando a técnica de pivoteamento parcial.

ii) Exiba o vetor dos termos independentes que é utilizado na decomposição LU.

iii) Obtenha a matriz  $A$ : use as matrizes  $L$  (triangular inferior) e  $U$  (triangular superior) resultantes dos processos de pivoteamento e escalonamento efetuados acima.

**9ª)** Um aluno, após efetuar algumas iterações de um método iterativo para sistemas lineares, chamou o professor e pediu para ele conferir os cálculos. O professor constatou que algumas contas estavam erradas, mas ao invés de pedir para o aluno refazê-las apenas disse para ele continuar os cálculos e prestar mais atenção, pois assim ele obteria a aproximação correta do sistema linear. Como justificar a atitude do professor? Será que contas erradas podem conduzir a resultados corretos? Use os conhecimentos de Cálculo numérico para explicar o fenômeno ocorrido.